CEREST
Ingénierie Industrielle - Machines spéciales



Préhenseur de cylindre

pour robot 6 axes

● **Etudes mécaniques** ● **Réalisations** ● **Câblages** ○ **Automatismes**

Le Multigripper est un préhenseur robot permettant la manutention de cylindre métallique, forte charge.

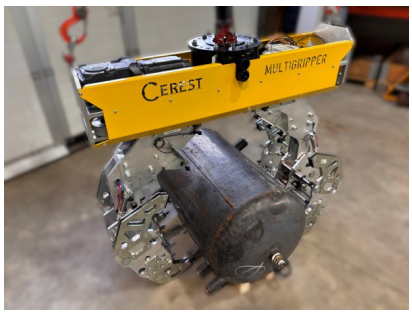
Sa dénomination traduit sa capacité d'adaptation automatique à la variété de dimension de cylindre a manutentionner, il intègre donc des réglages mécanisés de diamètre et de longueur.

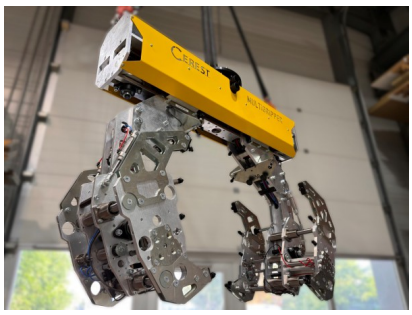
Sa conception compacte permet de positionner les cylindres dans un environnement exigu.

La préhension des cylindres s'effectue radialement, en symétrie de part et d'autre. Ce serrage est électrique, par motorisation et transmission synchrones. La distribution électrique et pneumatique par bus de terrain permet de limiter le câblage embarqué sur les axes robot.

CARACTERISTIQUES :

- **Multi-diamètre (500/600/650/800)**
- **Double longueur (300/500)**
- **CMU : 250kg**
- **Effort de serrage maxi : 200kg**
- **Bride robot Ø300mm**







Réf : 3804

Réalisation ajoutée le 10/10/24

CEREST
20 Rue des Frères Lumiere
68000 Colmar - FRANCE

MAIL
cerest@cerest.com

TÉLÉPHONE
+33 (0)3.89.21.02.56

INTERNET
www.cerest.com